

Zde opět **pokus o výklad** myšlenkového postupu „výroby“ elementu-vlnobalíčku z dimenzí veličin délka a čas

Například zápis frekvence dvou různých zdrojů vln :

$f_1 = u / \lambda_1$; $f_2 = u / \lambda_2$ mlčky se (ovšem) předpokládá „jednotné neměnné tempo odvíjení času“ v téže soustavě všech zdrojů. Ale to není pravda. Při $v \rightarrow c$ dochází k dilataci času a tu dilataci si lze logicko-filozoficky i matematicky vyjádřit jako jiné tempo odvíjení času v téže soustavě. Zápisy pak mohou vypadat takto :

$f_1 = w / \lambda_2$; $f_2 = u / \lambda_2$ $f_3 = c / \lambda_2$

anebo mohou vypadat takto :

$f_1 = w / \lambda_2$; $f_2 = v / \lambda_3$ $f_3 = c / \lambda_4$,abych tím "oznámil" buď dilatace-kontrakce, anebo plynulé změny etalonů-jednotek dimenzí.

Obdobné zápisy v bleděmodrém, smyslem obdobné jsou zápisy v podobě parciálních derivací.

$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \cdot \frac{\partial u}{\partial x}$ (01) je vlnová rovnice, ano ?

$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \cdot \frac{\partial x}{\partial u} = c^2$ (02) a tohle (02) už vlnová rovnice není ?

$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \cdot \frac{\partial x}{\partial u} = c^2 \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \cdot \frac{\partial x^2}{\partial^2 u} \cdot \frac{\Delta x}{x}$ (03) pokud (02) je vlnová rovnice, pak je vlnová

rovnice i (03), né ?

A když myšlenkově a logicky přistoupíme k možnosti existence tří dimenzí času t_1 ; t_2 ; t_3 , pak lze provádět matematické zápisy takto :

$u = \frac{dr}{dt}$; Rychlost pro stanovení zrychlení a transformací zrychlení

$a_x = \frac{du_x}{dt}$; $a_y = \frac{du_y}{dt}$; $a_z = \frac{du_z}{dt}$ Takto je derivace rychlosti podle „univerzálního“ tempa „t“

, které se nachází ve všech třech dimenzích času $t = t_1 = t_2 = t_3$ jako jednotné tempo odvíjení času do tří složek prostoru x, y, z.

Ovšem derivace rychlosti podle „složek veličiny čas“ ($t_1=t_x$; $t_2=t_y$; $t_3=t_z$) s různými tempy odvíjení času „t“ v jeho časových složkách (t_x ; t_y ; t_z) se už musí rozepsat do matice

pro $a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{d^2 x}{dt^2}$ bude řešení rozepsáno podle složek času :

$a_x = \frac{du_x}{dt_x} = \frac{d^2 x}{dt_x \cdot dt_x}$; $a_x = \frac{du_x}{dt_y} = \frac{d^2 x}{dt_y \cdot dt_x}$; $a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{d^2 x}{dt_z \cdot dt_x}$

$a_x = \frac{du_x}{dt_x} = \frac{d^2 x}{dt_x \cdot dt_y}$; $a_x = \frac{du_x}{dt_y} = \frac{d^2 x}{dt_y \cdot dt_y}$; $a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{d^2 x}{dt_z \cdot dt_y}$

$a_x = \frac{du_x}{dt_x} = \frac{d^2 x}{dt_x \cdot dt_z}$; $a_x = \frac{du_x}{dt_y} = \frac{d^2 x}{dt_y \cdot dt_z}$; $a_x = \frac{du_x}{dt} = \frac{d^2 x}{dt_z \cdot dt_z}$

V matici vypadnou 3 shodné případy ... a možná vypadnou další, když (?)

pro $a_y = \frac{du_y}{dt} = \frac{d^2 y}{dt^2}$ bude :obdobně rozepsat

a pro $a_z = \frac{du_z}{dt} = \frac{d^2 z}{dt^2}$ bude :také obdobně rozepsat

a když uvážíme **další logické přístupy**, tak lze dokonce „tři dimenze“ považovat za „jednu indexovanou veličinu“ s různými intervaly, tedy u času dilatace nebo frekvence pro vlny (různé

toky času, tempa času) a u délek různá „lambda“ k vlnám, různé intervaly délek (lze to vidět/uvážovat i jako pootočenou projekci). Pomocí těchto úvah může matematik napsat to, co já neumím...tj. vyjádřit mé „vzorečky“ elementárních částic jako „vlno-shluky = vlnobalíčky“ dimenzí veličin..... kde já neměl odbourat indexy u proměnných, ale pouze pro zjednodušení je „vynechal“ a čtenář si je tam musí domýšlet, že každá dimenze může mít a má jiný číselný index, který bude reprezentovat jiné intervaly délkové a jiné toky-odvíjení času (pro vyjádření dilatací a kontrakcí při vlnobalíčkování a následné projekci do soustavy pozorovatele – zřejmě průmětny).

A jsme u mých vzorečků, kde např. elektron vypadá takto : $\frac{x^2 \cdot t^2}{x^2 \cdot t^1}$, přičemž jak jsem řekl indexy

byly vynechány a moudrý matematik/fyzik to už musí vidět v nějakém druhu zápisové techniky pomocí „nějaké složité vlnové funkce“, např.

elektron $c \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial t_1 \cdot \partial t_2} \cdot \Delta x_2$. Pro různé dimenze se bude např. psát nějaká interakční rovnice

obecně $\frac{\partial^2 u}{\partial t_i^2} \cdot \frac{\partial x_i}{\partial u} = c^2 \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial t_i^2} \cdot \frac{\partial x_i^2}{\partial^2 u} \cdot \Delta t_i$

U interakčních rovnic nutno číslovat indexy proměnných , např. $x_1 ; x_2 ; x_3 \dots t_1 ; t_2 ; t_3$ (což je lepší pro přehlednost než dimenze délkové označovat $x ; y ; z$; např. $a_x = \frac{du_x}{dt_y} = \frac{d^2 x}{dt_y \cdot dt_x}$, viz výše

) ; pak lze navrhnout jistou konvenci, že budu pro zápisy používat : $x_1/t_1 = c ; x_2/t_1 = w ; x_2/t_2 = u$

Příklad interakční rovnice bude $\left(c^2 \cdot \frac{dx_2}{dt_1} \cdot \Delta t_1 \right) = \left(\frac{d^2 x_2}{dt_1^2} \cdot \Delta x_1 \right) \cdot \left(c \cdot \frac{dt_1 \cdot dt_2}{d^2 x_2} \cdot \Delta x_2 \right) \cdot \left(\frac{1}{\Delta t_2} \right)$

$$\begin{aligned} n &= p + e^- + \bar{\nu} \\ (\text{neutron}) &= (\text{proton}) + (\text{elektron}) + (\text{anti ný}) \\ (c^2 \cdot w \cdot t_c) &= (w^2 \cdot x_c) \cdot (c \cdot x_x / w \cdot u) \cdot (1/t_w) \end{aligned}$$

a tím pádem lze zavést mou konvenci, která odbourá použití diferenciálních rovnic, respektive tou konvencí se zjednoduší zápisová technika.

$$\begin{array}{ccccccc} c^* & > & c & > & w & = & w & > & u \\ \\ x_c & > & & & x_v & < & x_c & > & x_v \\ \hline t_c & = & & & t_c & < & t_w & = & t_w \\ \\ x_1 & > & & & x_2 & < & x_1 & > & x_2 \\ \hline t_1 & = & & & t_1 & < & t_2 & = & t_2 \end{array}$$

se zjednoduší zápisová technika ... a dál to pokračuje „postaru“ na mých www
Proto můj původní vzoreček (zjednodušeně vyjádřený) :

$$\frac{\alpha \cdot x_1^m \cdot \beta \cdot t_k^n}{\gamma \cdot x_a^d \cdot \delta \cdot t_b^h} = 1$$

„chtěl být“ vlnobalíčkem jako např. $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \cdot \frac{\partial x^2}{\partial^2 u} = k \cdot c$

01.08.2006...jsem unavený, dokončit příště

příprava :

$$\boxed{\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t)} \quad \left(\frac{dR/dt}{R} \right)^2 - \frac{8}{3} \pi \rho G = -\frac{k}{R^2} .$$

$$\Delta \psi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \frac{m_0^2 c^2}{\hbar^2} \psi = 0,$$

$$\begin{array}{ccc} + C^2 & = & + A^2 & + B^2 \\ \Downarrow & & \Downarrow & \Downarrow \\ + \frac{E^2}{c^2} & = & + p^2 & + m_0^2 \cdot c^2 \end{array}$$

$$C^2 \rightarrow \frac{E^2}{c^2} \psi = - \frac{\hbar^2}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \dots\dots (02)$$

$$A^2 \rightarrow p^2 \psi = - \hbar^2 \cdot \nabla^2 \psi \dots\dots (03)$$

$$B^2 \rightarrow k = + \frac{m_0 \cdot c}{\hbar} \dots\dots (04) \quad (\text{pozor, chyba má být } B^1)$$

$$\begin{aligned} + \nabla^2 \psi - \frac{1}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \left(\frac{m_0 \cdot c}{\hbar} \right)^2 \psi &= 0 \\ - \frac{1}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} &= - \nabla^2 \psi + \left(\frac{m_0 \cdot c}{\hbar} \right)^2 \psi \\ + \frac{E^2}{c^2} &= + p^2 + m_0^2 \cdot c^2 \end{aligned}$$

$c = \sqrt{2} \cdot k \cdot w$	$\sqrt{2} \cdot t_c^2 = t_w \cdot t_v$	$x_c^2 = x_{HV} \cdot x_v$
$c = 2 \cdot k^2 \cdot u$	$\sqrt{2} \cdot k \cdot t_c = t_w$	$\sqrt{2} \cdot k \cdot x_c = x_{HV}$
$w = \sqrt{2} \cdot k \cdot u$	$\sqrt{2} \cdot k^2 \cdot t_v = t_w$	$2 \cdot k^2 \cdot x_v = x_{HV}$
$v = k \cdot w$	$k \cdot t_v = t_c$	$\sqrt{2} \cdot k \cdot x_v = x_c$
$c = \sqrt{2} \cdot v$		
$v = \sqrt{2} \cdot k^2 \cdot u$		

$$\nabla^2 \Phi = G \left\{ \rho + \sum_i \frac{p_i}{c^2} \right\},$$

rozměr je x / t^2